

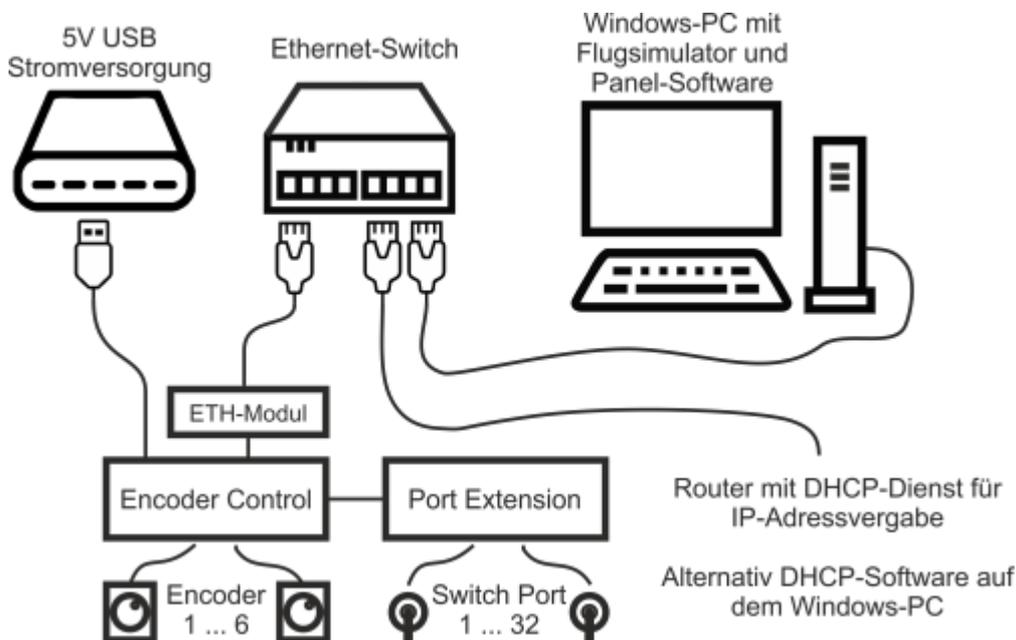
Systemaufbau

Der Encoder Controller benötigt einige Voraussetzungen, um benutzt zu werden.

- 5V-Spannungsversorgung über MikroUSB-Buchse
- Ethernet-Netzwerk für Kommunikation
- automatische IP-v4-Adress-Vergabe über DHCP
- Controller-Software

Diese notwendigen Voraussetzungen können durch folgende Geräte erfüllt werden:

- USB-Steckernetzteil, USB-Hub mit externer Spannungsversorgung oder USB-Anschluss des PC
- Ethernet-Switch stellt den Knotenpunkt zwischen dem Encoder Controller und dem PC zur Verfügung
- DHCP-Server für automatische Adressvergabe. Ein Router, der eine Internetverbindung bereitstellt, hat einen DHCP-Server integriert. Dieser weist neuen Geräten im Netzwerk IP-Adressen zu. Ein solcher Router muss keine Internetanbindung haben, um die DHCP-Funktion nutzbar zu machen. Meist ist ein Ethernet-Switch integriert, der für erste Test ausreicht.
- Alternativ kann auf den Windows-PC DHCP-Software installiert werden, die eine solche IP-Adresss-Vergabe realisiert.
- als Controller Software kann der [SimConnect-Client](#) oder das [X-Plane-Plugin](#) verwendet werden.



Prinzip-Darstellung eines Netzwerkes mit dem Encoder Controller

Der Controller wird beim [Bau eines Cockpit-Panel-PCs](#) verwendet.

From: <http://simandit.de/simwiki/> - Wiki

Permanent link: <http://simandit.de/simwiki/doku.php?id=hardware:anleitungen:ardu-enc:systemschema>

Last update: 2022/03/11 16:12

